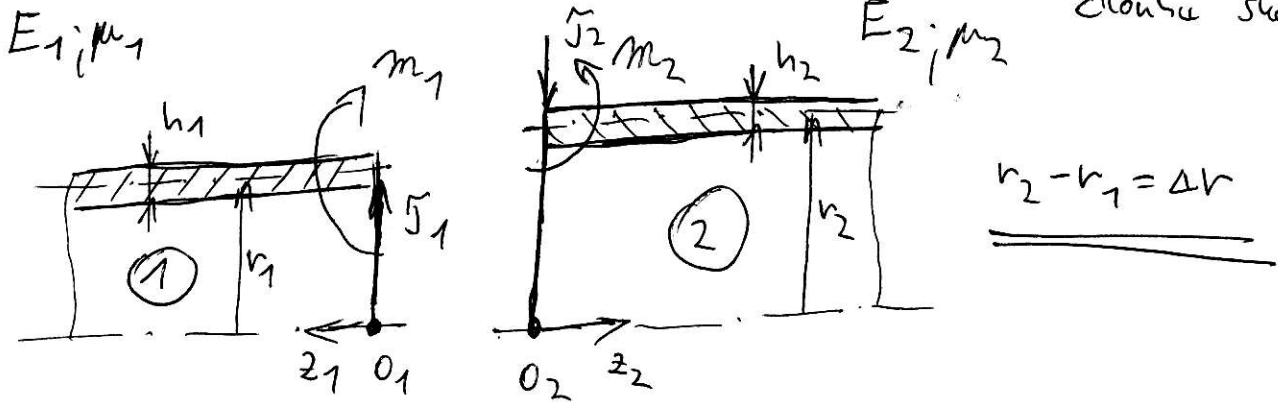


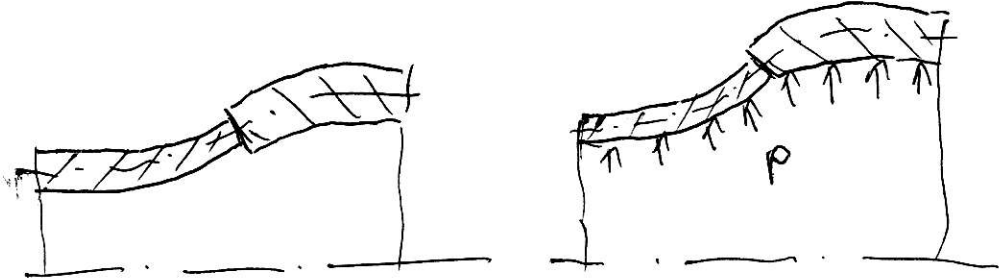
Př.: Dva různé žubsky podle obudžku se mají spojit do nenozesinatelného spoje a zatižit vnitřním tlakem  $p$ .

Provedte rozbor napjatosti v blízkém okolí spoje v montážním a provozním stavu. Uvažujte žubsky jako dlouhá skořepiny.



A) Montážní stav

B) Provozní stav



A) Montážní stav - nepůsobí vnitřní tlak  $p$ .

OP: Počítáme 2 dlouhá skořepiny, budeme potřebovat 4 OP.

- 1)  $z_1 = z_2 = 0$ :  $u_1(z_1=0) = u_2(z_2=0) + \Delta r$
- 2)  $N_1(z_1=0) = N_2(z_2=0)$
- 3)  $\tilde{J}_1(z_1=0) = -\tilde{J}_2(z_2=0)$  } plyne ze zákona akce
- 4)  $m_1(z_1=0) = m_2(z_2=0)$  } a reakce

Velikost radiálního posunutí:  $p=0$  při montáži

$$u_1(z_1) = \epsilon^{-\beta_1 z_1} (C_1^{(1)} \sin \beta_1 z_1 + C_2^{(1)} \cos \beta_1 z_1)$$

$\epsilon$  - značí tl. ①

$$u_2(z_2) = \epsilon^{-\beta_2 z_2} (C_1^{(2)} \sin \beta_2 z_2 + C_2^{(2)} \cos \beta_2 z_2)$$

Pro aplikaci OP 2)÷4) budeme potřebovat vztahy:

$$N = \frac{du}{dz} ; \quad \tilde{J} = -B \cdot \frac{d^3 u}{dz^3} ; \quad m_z = -B \frac{d^2 u}{dz^2}$$

Dosaďte do 1. OP:

$$1) u_1(z_1=0) = u_2(z_2=0) + \Delta v$$

$$e^{-\beta_1 \cdot 0} (C_1^{(1)} \cdot 0 + C_2^{(1)} \cdot 1) = e^{-\beta_2 \cdot 0} (C_1^{(2)} \cdot 0 + C_2^{(2)} \cdot 1) + \Delta v$$

$$\underline{\underline{C_2^{(1)} = C_2^{(2)} + \Delta v}}$$

a dalších OP:

$$2) N_1(z_1=0) = N_2(z_2=0)$$

$$\frac{du_1}{dz_1} = -\beta_1 e^{-\beta_1 z_1} (C_1^{(1)} \sin \beta_1 z_1 + C_2^{(1)} \cos \beta_1 z_1) +$$
$$+ e^{-\beta_1 z_1} (\beta_1 C_1^{(1)} \cos \beta_1 z_1 - \beta_1 C_2^{(1)} \sin \beta_1 z_1)$$

$$\text{pro } z_1=0: -\beta_1 \cdot e^{-\beta_1 \cdot 0} (C_1^{(1)} \cdot 0 + C_2^{(1)} \cdot 1) + e^{-\beta_1 \cdot 0} (\beta_1 C_1^{(1)} \cdot 1 - \beta_1 C_2^{(1)} \cdot 0) = \frac{du_2}{dz_2}$$

$$\frac{du_1}{dz_1} = \beta_1 (C_1^{(1)} - C_2^{(1)})$$

$$\text{podobně: } \frac{du_2}{dz_2} = \beta_2 (C_1^{(2)} - C_2^{(2)})$$

$$\text{tedy: } \underline{\underline{\beta_1 (C_1^{(1)} - C_2^{(1)}) = \beta_2 (C_1^{(2)} - C_2^{(2)})}}$$

$$3) \overset{m_1}{\frac{d^2 u_1}{dz_1^2}}(z_1=0) = \overset{m_2}{\frac{d^2 u_2}{dz_2^2}}(z_2=0)$$

$$\frac{d^2 u_1}{dz_1^2} = 2 \cdot \beta_1^2 \cdot e^{-\beta_1 z_1} (-C_1^{(1)} \cos \beta_1 z_1 + C_2^{(1)} \sin \beta_1 z_1 + C_1^{(1)} \sin \beta_1 z_1 +$$
$$+ C_2^{(1)} \cos \beta_1 z_1)$$

$$\text{pro } z_1=0: \frac{d^2 u_1}{dz_1^2} = +2\beta_1^2 \cdot e^{-\beta_1 \cdot 0} (-C_1^{(1)} + C_2^{(1)} \cdot 0 + C_1^{(1)} \cdot 0 + C_2^{(1)}) =$$
$$= 2\beta_1^2 (C_2^{(1)} - C_1^{(1)})$$

$$\text{podobně } \frac{d^2 u_2}{dz_2^2} = 2\beta_2^2 (C_2^{(2)} - C_1^{(2)}) \quad m_2 = -B \cdot \frac{d^2 u}{dz^2}$$

$$\text{tedy: } \underline{\underline{\beta_1 \cdot \beta_1^2 (C_1^{(1)} - C_2^{(1)}) = \beta_2 \cdot \beta_2^2 (C_1^{(2)} - C_2^{(2)})}}$$

$$4) \quad \tilde{J}_1(z_1=0) = -\tilde{J}_2(z_2=0)$$

$$\frac{d^3 u_1}{dz^3} = 4 \cdot \beta_1^3 \cdot e^{-\beta_1 z_1} \cdot (C_1^{(1)} \cdot \cos \beta_1 z_1 - C_2^{(1)} \sin \beta_1 z_1)$$

$$\text{pro } z_1 = 0: \quad \frac{d^3 u_1}{dz^3} = 4 \beta_1^3 \cdot e^{-\beta_1 \cdot 0} \cdot (C_1^{(1)} \cdot 1 - C_2^{(1)} \cdot 0)$$

$$\tilde{J} = -B \cdot \frac{d^3 u}{dz^3}$$

$$\text{potom: } -B_1 \cdot 4 \beta_1^3 \cdot C_1^{(1)} = B_2 \cdot 4 \beta_2^3 \cdot C_1^{(2)}$$

$$-B_1 \cdot \beta_1^3 \cdot C_1^{(1)} = B_2 \cdot \beta_2^3 \cdot C_1^{(2)}$$

Z rovnice 1) ÷ 4) sestavíme soustavu rovnic:

$$C_2^{(1)} - C_2^{(2)} - \Delta v = 0$$

$$B_1 \cdot (C_1^{(1)} - C_2^{(1)}) - B_2 \cdot (C_1^{(2)} - C_2^{(2)}) = 0$$

$$B_1 \cdot \beta_1^2 (C_1^{(1)} - C_2^{(1)}) - B_2 \cdot \beta_2^2 (C_1^{(2)} - C_2^{(2)}) = 0$$

$$B_1 \cdot \beta_1^3 \cdot C_1^{(1)} + B_2 \cdot \beta_2^3 \cdot C_1^{(2)} = 0$$

kde:

$$B_1 = \sqrt[4]{\frac{3(1-\mu_1^2)}{r_1^2 \cdot h_1^2}}$$

$$B_2 = \dots$$

$$B_1 = \frac{E_1 \cdot h_1^3}{12(1-\mu_1^2)}$$

$$B_2 = \dots$$

Sejmeme vyřešením určíme neznámé konstanty  $C_1^{(1)}, C_2^{(1)}, C_1^{(2)}$  a  $C_2^{(2)}$ . Ze znalosti konstant následně určíme složky napětí viz předchozí příklad.

B) Průvozní stav - působí vnitřní tlak  $p$

Okrajové podmínky jsou stejné jako v případě A)

změní se pouze vztahy pro radiální posunu  $z_i$ :

$$u_1(z_1) = e^{-\beta_1 z_1} \cdot (C_1^{(1)} \sin \beta_1 z_1 + C_2^{(1)} \cos \beta_1 z_1) + \frac{p r_1^2}{E_1 h_1}$$

$$u_2(z_2) = e^{-\beta_2 z_2} \cdot (C_1^{(2)} \sin \beta_2 z_2 + C_2^{(2)} \cos \beta_2 z_2) + \frac{p r_2^2}{E_2 h_2}$$

Další postup je identický s předchozím případem

(3)